

Nowoczesne rozwiązania AMR dla Twojej firmy

Specyfikacja techniczna

EAR1530

Ładowność

1500KG

Wysokość podnoszenia

3000MM

Promień skrętu

1330MM



Robot transportowy

Robot integruje precyzyjną nawigację 2D/3D SLAM, odometrię laserową oraz systemy percepcji otoczenia. Zapewnia wszechstronne zastosowanie w operacjach magazynowych, w tym rozładunku i układaniu regałów w przemyśle motoryzacyjnym, magazynowaniu gęstym, dokowaniu oraz współpracy z ramionami robotycznymi. Charakteryzuje się wyjątkową dokładnością pozycjonowania (± 5 mm) i kompatybilnością z systemami nawigacji opartymi na reflektorach. Wyposażony w inteligentne algorytmy umożliwia automatyczne rozpoznawanie i manipulowanie ładunkami, w tym paletami, szpulami i regałami. System bezpieczeństwa obejmuje 360-stopniową detekcję przeszkód, funkcje omijania przeszkód 3D, zabezpieczenia antykolizyjne oraz certyfikat CE, gwarantując niezawodną pracę w złożonych środowiskach przemysłowych.

AiTEN

 **Translog**
SYSTEMS

Wydajność manewrowa

Produkt oferuje wyjątkowe parametry mobilności, osiągając maksymalną prędkość operacyjną 1,5 m/s przy pełnym obciążeniu. Pokonuje przeszkody o wysokości do ± 10 mm, szczeliny do 30 mm oraz wzniesienia o nachyleniu do 5 stopni. Konstrukcja masztu z wysuwem do przodu (450 mm) minimalizuje wymaganą przestrzeń roboczą. Opcjonalne inteligentne osprzęty pozwalają na boczne przesuwanie widel, ich otwieranie i zamykanie, pochylanie oraz integrację z narzędziami specjalnymi

Czas pracy

Obsługuje ładowanie ręczne i automatyczne, zapewniając 6-8 godzin pracy w warunkach produkcyjnych. Czas ładowania wynosi poniżej 2 godziny. Wykorzystuje baterie litowo-żelazowo-fosforanowe (LiFePO4) o wysokim poziomie bezpieczeństwa i żywotności do 2000 cykli ładowania-rozładowania.

Rozpoznanie AI

System wykorzystuje sztuczną inteligencję do rozpoznawania palet, regatów i koszy o różnych specyfikacjach i kolorach, zapewniając wielokątowe, wysoko precyzyjne i adaptacyjne wykrywanie dla stabilnych operacji transportowych.

Komunikacja

Wyposażony w przemysłowy Ethernet i obsługuje standardy bezprzewodowe 802.11b/g/n/ac.

Interakcja z operatorem

Wyposażony w interfejs HMI (Human-Machine Interface) do monitorowania stanu pracy w czasie rzeczywistym.

Gwarancja jakości

Każdy komponent przechodzi rygorystyczną kontrolę przed montażem. W trakcie montażu realizowane są liczne punkty kontroli jakości, a po zakończeniu montażu przeprowadzany jest 48-godzinny test bezawaryjnej pracy.

Dokument ma charakter informacyjny i może różnić się od ostatecznej specyfikacji produktu. Dane techniczne mogą ulec zmianom, a ich zastosowanie zależy od konkretnych warunków eksploatacji.

Dane techniczne

Opis	1	Model produktu			EAR1530
	2	Typ napędu			Elektryczny
	3	Typ nawigacji			Laserowa
	4	Ładowność	Q	kg	1500
	5	Środek ładunku	C	mm	600
	7	Rozstaw osi	Y	mm	1110
Kola	1	Kola			Poliuretanowe
	2	Rozmiar kół napędowych	mm	mm	254x100
	3	Rozmiar kół nośnych	mm	mm	210x85
	6	Rozstaw kół nośnych	b10	mm	905
Silnik	1	Moc silnika napędowego		kw	AC 2.5
	2	Moc silnika podnoszenia		kw	DC 2.2
	3	Napięcie/pojemność baterii	V/ah	24V/100Ah Bateria litowa	
	1	Waga baterii		kg	50
Wydajność	1	Prędkość jazdy (z ładunkiem/bez ładunku)		m/s	1/1.5
	2	Prędkość podnoszenia (z ładunkiem/bez ładunku)		mm/s	80/100
	3	Prędkość opuszczania (z ładunkiem/bez ładunku)		mm/s	0-120
	4	Maksymalne nachylenie (z ładunkiem/bez ładunku)		%	3/5
	5	Hamulec			Elektromagnetyczny

Wymiary	1	Całkowita wysokość (przy opuszczonych widelach)	H1	mm	3989
	2	Wysokość podnoszenia	H3	mm	3000
	3	Prześwit widel (przy podniesionych widelach)	H2	mm	3000
	4	Prześwit widel (przy opuszczonych widelach)	H5	mm	65
	5	Wysokość masztu	H6	mm	2047
	6	Wysokość środkowa płyty szczotki zmieniającej	H7	mm	211
	7	Całkowita długość	L1	mm	2360/2810
	8	Odległość pozioma od środka lasera do środka koła nośnego	L2	mm	1113
	9	Wysokość płaszczyzny skanowania lasera	H8	mm	1850
	10	Odległość przesuwu	L4	mm	450
	11	Szerokość całkowita (z urządzeniem kontaktowym)	b1	mm	1111
	12	Szerokość nadwozia	b2	mm	800
	13	Wymiary widel (grubość/szerokość/długość)	s/e/l	mm	127/40/1150
	14	Rozstaw widel	b3	mm	560
	15	Minimalny prześwit podwozia	m	mm	65
	16	Szerokość korytarza do układania pod kątem prostym	Ast1	mm	2720
	17	Promień skrętu	Wa	mm	1330
	18	Masa własna		kg	2125



Skontaktuj się z nami

AiTEN

T: +(86)400-106-0508
E: marketing@aiten.com
W: www.aitenrobot.com



Translog
SYSTEMS

T: +(48)22-815-33-87
E: info@translog.com.pl
W: www.translog.com.pl

